

ОДИН МЕТОД ИССЛЕДОВАНИЯ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ

И. И. Ситарун

1. В настоящей работе рассматривается система

$$\dot{x} = A(t)x, \quad t \geq t_0 \geq 0, \quad (1)$$

для которой исследуются следующие вопросы:

- 1) асимптотика решений при $t \rightarrow \infty$;
- 2) устойчивость (в смысле А. М. Ляпунова) решений;
- 3) интегрируемость в квадратурах.

Отметим, что тот или другой вопрос исследовался рядом авторов [1—5], причем в каждом случае результат зависел от поведения собственных значений матрицы $A(t)$. Однако задача точного определения собственных значений матрицы при большом порядке системы ($n > 3$) представляет известную трудность (то же касается и определения собственных векторов матрицы). Предлагаемый нами метод исследования не предполагает знания собственных значений и собственных векторов матрицы $A(t)$.

2. Наряду с системой (1) рассмотрим вспомогательную систему

$$\varepsilon \dot{x} = (W(t) + \varepsilon A(t) - \varepsilon^k W(t))x, \quad (2)$$

где ε — параметр (при $\varepsilon = 1$ система (2) тождественна системе (1)), $k \in N$ — любое, а $W(t)$ — диагональная матрица с произвольными, различными при $\forall t \in [t_0, \infty$ [диагональными элементами $w_i(t)$, $i=1, n$.

Относительно матриц $A(t)$, $W(t)$ предположим: $A(t)$, $W(t) \in C[t_0, \infty[, m \in N$. К системе (2) применим преобразование

$$x = Q_m(t, \varepsilon) y = \left(E + \sum_{s=1}^m \varepsilon^s Q^{(s)}(t) \right) y, \quad (3)$$

получим систему

$$\varepsilon Q_m(t, \varepsilon) \dot{y} = ((W(t) + \varepsilon A(t) - \varepsilon^k W(t)) Q_m(t, \varepsilon) - \varepsilon \dot{Q}_m(t, \varepsilon)) y. \quad (4)$$

Определим матрицу $Q_m(t, \varepsilon)$ исходя из равенства

$$\begin{aligned} (W(t) + \varepsilon A(t) - \varepsilon^k W(t)) Q_m(t, \varepsilon) - \varepsilon \dot{Q}_m(t, \varepsilon) = \\ = Q_m(t, \varepsilon) (\Lambda_m(t, \varepsilon) + \varepsilon^{m+1} C_m(t, \varepsilon)), \end{aligned} \quad (5)$$

в котором $\Lambda_m(t, \varepsilon)$ — диагональная матрица вида

$$\Lambda_m(t, \varepsilon) = W(t) + \sum_{s=1}^m \varepsilon^s \Lambda^{(s)}(t), \quad \Lambda^{(s)}(t) = \text{diag} \{ \lambda_1^{(s)}(t), \dots, \lambda_n^{(s)}(t) \}, \quad (6)$$

а $C_m(t, \varepsilon)$ — $n \times n$ матрица, подлежащая, как и $\Lambda_m(t, \varepsilon)$, определению. Метод определения матриц $Q_m(t, \varepsilon)$, $\Lambda_m(t, \varepsilon)$, $C_m(t, \varepsilon)$ следующий. Приравняем в (5) коэффициенты при ε^s , $s = 0, 1, \dots, m$, придем к следующей системе матричных уравнений

$$WQ^{(1)} - Q^{(1)}W = \Lambda^{(1)} - A, \quad (7_1)$$

$$WQ^{(s)} - Q^{(s)}W = \Lambda^{(s)} - F^{(s)}, \quad s = \overline{2, m} \quad (7_s)$$

где

$$F^{(s)} = A Q^{(s-1)} + \dot{Q}^{(s-1)} - W Q^{(s-k)} - \sum_{i=1}^{s-1} Q^{(i)} \Lambda^{(s-i)}. \quad (8)$$

($Q^{(s-k)} \equiv O$ при $s < k$. Здесь мы аргументы функций опустили). Из (7) находим

$$\Lambda^{(1)}(t) = \text{diag} \{ a_{11}(t), \dots, a_{nn}(t) \}, \quad (9)$$

$$q_{ij}^{(1)}(t) = \frac{a_{ij}(t)}{w_j(t) - w_i(t)}, \quad i, j = \overline{1, n}, \quad i \neq j. \quad (10)$$

Элементы $q_{ii}^{(1)}(t)$ остаются произвольными, положим их равными нулю. Таким образом, матрицы $\Lambda^{(1)}(t)$, $Q^{(1)}(t)$ определены. Аналогично из (7_s) находим

$$\Lambda^{(s)}(t) = \text{diag} \{ f_{11}^{(s)}(t), \dots, f_{nn}^{(s)}(t) \}, \quad (11)$$

$$q_{ij}^{(s)}(t) = \frac{f_{ij}^{(s)}(t)}{w_j(t) - w_i(t)}, \quad i, j = \overline{1, n}, \quad i \neq j. \quad (12)$$

Кроме того полагаем

$$q_{ii}^{(s)}(t) = 0, \quad i = \overline{1, n}, \quad s = \overline{1, m-1}. \quad (13)$$

Элементы $q_{ii}^{(s)}(t)$ оставим пока неопределенными, их мы используем

в дальнейшем. Етим самым матрицы $\Lambda_m(t, \varepsilon)$, $Q_m(t, \varepsilon)$ определены. Предположим, что при $\varepsilon = 1$ матрица $Q_m(t, \varepsilon)$ неособенная, т.е.

$$\det Q_m(t, 1) \neq 0, \quad \forall t \in [t_0, \infty]. \quad (14)$$

Условию (14) всегда можно удовлетворить используя произвольность элементов $q_{ii}^{(m)}(t)$ матрицы $Q^{(m)}(t)$, что мы и предполагаем. Тогда из (5) определим матрицу $C_m(t, \varepsilon)$ (при $\varepsilon = 1$)

$$C_m(t, 1) = Q_m^{-1}(t, 1) (A(t) Q^{(m)}(t) - Q^{(m)}(t) - W(t) \sum_{i=m-k+1}^m Q^{(i)}(t) - \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m Q^{(j)}(t) \Lambda^{(m-j+i)}(t)). \quad (15)$$

Согласно сделанным предположениям относительно матриц $W(t)$, $A(t)$ из (15) следует непрерывность матрицы $C_m(t, 1)$. Тогда система (4), на основании (5), приводится к виду

$$\dot{y} = (\Lambda_m(t, 1) + C_m(t, 1)) y. \quad (16)$$

3. Исходя из (16) и используя известные результаты, делаем следующие выводы.

Теорема 1. Если элементы матрицы $\Lambda_m(t, 1) = \text{diag} \{ \omega_1(t), \dots, \omega_n(t) \}$ таковы, что ни одна из разностей $\text{Re}(\omega_i(t) - \omega_j(t))$, $i, j = \overline{1, n}$ не меняет знак при $i \neq j$, $t \geq t_0$, а матрица $C_m(t, 1)$ такова, что

$\int_{t_0}^{\infty} \| C_m(t, 1) \| dt < \infty$, то фундаментальная матрица системы (1) представима в виде

$$X(t) = Q_m(t, 1) (E + \Omega(t)) \exp \left(\int_{t_0}^t \Lambda_m(\tau, 1) d\tau \right), \quad (17)$$

где $\Omega(t)$ — непрерывная $n \times n$ матрица, причем $\Omega(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow \infty$. Доказательство см [1, 6].

Введем обозначения

$$\rho_m(t) = \max_{i, j = \overline{1, n}} |q_{ijm}(t)|, \quad u_m(t) = \max_{i = \overline{1, n}} \int_{t_0}^t \text{Re} \omega_i(\tau) d\tau. \quad (18)$$

$$(Q_m(t, 1) = (q_{ijm}(t))_{i, j = \overline{1, n}}^n).$$

Теорема 2. Если выполняются условия теоремы 1 и условие

$$\rho_m(t) \exp u_m(t) < \infty, \quad \forall t \in [t_0, \infty], \quad (19)$$

то система (1) устойчива, если же вместо (19) выполняется условие

$$\rho_m(t) \exp u_m(t) \rightarrow 0, t \rightarrow \infty, \quad (20)$$

то система (1) асимптотически устойчива.

Доказательство этой теоремы, исходя из (17), следует из [6]. Так для уравнения $\ddot{x} + a_2(t)\dot{x} + a_1(t)x = 0$ одним из условий устойчивости есть выполнение следующих неравенств

$$а) \quad a_1(t) < \infty, \quad \forall t \in [t_0, \infty[;$$

$$б) \quad \int_{t_0}^{\infty} \left| \frac{\dot{a}_1(t) + 2a_1(t)a_2(t)}{4a_1(t)} \right| dt < \infty, \quad (21)$$

которые выполняются, например, при $a_1(t) = \text{const}$, $a_2(t) = O(1/t^2)$.

4. Указанный метод приведения системы (1) к виду (16) позволяет решать еще один вопрос — вопрос об интегрируемости линейных уравнений в квадратурах. Заметим, что вопрос интегрируемости дифференциальных уравнений в квадратурах является важным для практических приложений и был предметом исследований большого числа математиков. Ряд важных результатов в этом направлении получены, в частности, Д. Митриновичем и его учениками (см., например, приложение в [7]).

Суть нашего метода исходит из того, что если матрица системы является треугольной, то такая система интегрируется в квадратурах. Поэтому, приравняв нулю элементы матрицы $C_m(t, 1)$ (при каждом $m = 1, 2, \dots$ отдельно), лежащие под (или над) главной диагональю, получаем условия интегрируемости системы (16), а, следовательно, и системы (1), в квадратурах. Отыскание же общего решения такой системы не представляет трудностей. Так при $m = 1, 2; k = 1$ и различном выборе $w_1(t)$, $w_2(t)$ (которые вообще говоря, произвольны (см. п. 1)) для указанного выше уравнения второго порядка можно получить, например, следующие условия интегрируемости в квадратурах

$$a_1(t) + a_2(t) + 1 = 0, \quad (22)$$

$$a_1(t) = -\exp\left(\int a_2(t) dt\right), \quad (23)$$

$$a_2(t) = \int a_1(t) dt, \quad (24)$$

$$\dot{a}_1(t) + 2a_1(t)a_2(t) = 0, \quad (25)$$

$$a_1^2(t) + a_1(t) \dot{a}_2(t) - a_2(t) \dot{a}_1(t) = 0, \quad (26)$$

$$\dot{a}_1(t) - a_1(t) a_2(t) + a_1^3(t) + 1 = 0, \quad (27)$$

$$4 a_1^2(t) a_2^2(t) - 5 (\dot{a}_1(t))^2 + 4 a_1(t) \ddot{a}_2(t) + 8 a_1^2(t) \dot{a}_2(t) = 0. \quad (28)$$

ЛИТЕРАТУРА

1. И. М. Рапопорт: О некоторых асимптотических методах в теории дифференциальных уравнений. Изд-во АН УССР, Киев, 1954.
2. Е. А. Коддингтон, Н. Левинсон: Теория обыкновенных дифференциальных уравнений. ИЛ, Москва, 1958.
3. М. і. Шкіль: Асимптотичні методи в диференціальних рівняннях. „Вища школа“, Київ, 1971.
4. И. И. Старун: Об асимптотическом поведении решений систем линейных дифференциальных уравнений. Канд. дис., Киев, 1969.
5. И. И. Старун: Укр. матем. ж., т. 26, вып. 5, 1974.
6. Б. П. Демидович: Лекции по математической теории устойчивости. „Наука“, Москва, 1967.
7. Е. Камке: Справочник по обыкновенным дифференциальным уравнениям. „Наука“ Москва, 1971.