

## МЕРЫ, ИНВАРИАНТНЫЕ ОТНОСИТЕЛЬНО ОТОБРАЖЕНИЙ ИНДУЦИРОВАННЫХ АФФИННЫМИ ОТОБРАЖЕНИЯМИ

Ч. Доличанин<sup>1)</sup>, Антониевич А.Б.<sup>2)</sup> \*, М. Стефанович<sup>1)</sup>

### Апстракт

В работе получено явное описание множества  $M(X, \alpha)$  мер инвариантных и эргодических относительно для отображение  $\alpha$  индуцированных аффинными отображениями.

Результаты сформулированы в виде теоремы, приведенной на конце статьи.

При исследовании неокорых классов функционально – дифференциальных уравнений с частными производными возникает следующая конструкция [1,2].

Пусть  $g: R^m \rightarrow R^m$  – аффинное отображение вида  $g(x) = Ax + h$ , где  $A$  – заданная невырожденая матрица,  $h$  – заданный вектор из  $R^m$ . Пусть  $\bar{R}^m = R^m \cup \{\infty\}$  – компактификация  $R^m$  бесконечно удаленной точкой,

$S^{m-1} = \{\zeta \in R^m: \|\zeta\| = 1\}$ ,  $(m - 1)$  – мерная сфера и пусть  $\Omega = \bar{R}^m \times S^{m-1}$ . Отображение  $g$  индуцирует отображение  $\alpha: \Omega \rightarrow \Omega$ , действующее на формулы

\* Partially suported by International Soros Science Education Programm.

$$\alpha(x, \zeta) = (g(x), \tilde{\alpha}(\zeta)),$$

где

$$\tilde{\alpha}(\zeta) = \frac{L\zeta}{\|L\zeta\|}, \quad L = (A^t)^{-1}$$

— матрица, обратная и транспонированная к  $A$ .

Как показано в [1, 2], вопрос о нормальной разрешимости соответствующих функционально — дифференциальных уравнений сводится к описанию множества мер на  $\Omega$ , инвариантных и эргодических относительно отображение  $\alpha$ .

Напомним, эта борелевская мера  $\mu$  на компактном топологическом пространстве  $X$  называется инвариантной относительно отображения  $\alpha$ , если для борелевского множества  $E$  выполнено  $\mu(\alpha^{-1}(E)) = \mu(E)$ . Мера  $\mu$  называется эргодической, если из того, что  $\mu(\alpha^{-1}(E) \Delta E) = 0$  (здесь знак  $\Delta$  — симметрическая разность множеств) следует, что  $\mu(E) = 0$ , либо  $\mu(X \setminus E) = 0$ . Через  $M(X, \alpha)$  обозначим множество мер на  $X$ , инвариантных и эргодических относительно  $\alpha$ . К необходимости описания множества  $M(X, \alpha)$ , кроме исследования указанных функционально — дифференциальных уравнений приводят задачи теории динамических систем, спектральность теории операторов и другие вопросы [3.4].

Существование таких мер для любого  $\alpha$  следует из известной теоремы Крылова — Боголюбова, однако описание  $M(X, \alpha)$  в общем случае неэффективно. Поэтому представляем интерес выделение конкретных классов отображений, для которых возможно явное описание множества  $M(X, \alpha)$ . В работе получено такое описание для отображенности  $\alpha$ , индуцированных аффинными отображениями.

Согласно теореме Радона, между мерами на компактном пространстве  $X$  и непрерывными линейными функционалами на пространстве  $C(X)$  непрерывных функций на  $X$  существует взаимно однозначное соответствие задаваемое равенством

$$\mu \rightarrow f_\mu(u) = \int_X u(x) d\mu(x), \quad u \in C(X). \quad (1)$$

Обозначим через  $F(X, \alpha)$  множество функционалов на  $C(X)$ , порожденных мерами из  $M(X, \alpha)$  и описываем это множество.

В общем случае при описании множества  $F(\Omega, \alpha)$  возникает много качественно различных вариантов и обозримого описания пока не получено.

Приведем здесь соответствующий результат для типичного частного случая. Пусть  $m = 5$  и матрица  $A$  в некотором базисе

может быть записана в виде

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 \cos \theta_1 & \lambda_1 \sin \theta_1 & 0 & 0 & 0 \\ -\lambda_1 \sin \theta_1 & \lambda_1 \cos \theta_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_2 \cos \theta_2 & \lambda_2 \sin \theta_2 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda_2 \sin \theta_2 & \lambda_2 \cos \theta_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} \quad (2)$$

где  $\lambda_1 > 0$ ,  $\lambda_2 > 0$ ,  $\lambda_1 \neq 0$  и числа  $\theta_1/2\pi$  и  $\theta_2/2\pi$ , рационально независимы (последнее означает, что равенство  $n_1 \cdot \theta_1 + n_2 \cdot \theta_2 = n_3 \cdot 2\pi$ , где  $n_1, n_2, n_3$  – целые числа, возможно только при  $n_1 = n_2 = 0$ ). Матрицы такого вида являются типичными в том смысле, что в группе  $GL(R, 5)$  такие матрицы образуют множество второй категории в смысле Бэра, а дополнение до множества таких матриц меры нуль и является множеством первой категории.

Пусть  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ ,  $0 \leq \psi \leq 2\pi$ ,  $T_{\varphi, \psi}$  –  $5 \times 5$  матрица вида

$$T_{\varphi, \psi} = \begin{pmatrix} T_\varphi & 0 & 0 \\ 0 & T_\psi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$T_\varphi = \begin{pmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi \\ -\sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}$$

Пусть  $x^* = (x_1^*, x_2^*, x_3^*, x_4^*, x_5^*)$ , где

$$\begin{pmatrix} x_1^* \\ x_2^* \end{pmatrix} = [E - \lambda_1 T_{\theta_1}]^{-1} \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_3^* \\ x_4^* \end{pmatrix} = [E - \lambda_2 T_{\theta_2}]^{-1} \begin{pmatrix} h_3 \\ h_4 \end{pmatrix}$$

$$x_5^* = \begin{cases} \frac{h_5}{l - \lambda_3}, & \lambda_3 \neq 1 \\ 0, & \lambda_3 = 1. \end{cases}$$

Для каждой точки  $(x, \zeta) \in X$  зададим непрерывный линейный функционал на  $C(X)$  по правилу

$$f_{x, \zeta}(u) = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} u(x^* + T_{\varphi, \psi} x, T_{\varphi, \psi} \zeta) d\varphi d\psi \quad (3)$$

где полагаем  $T_{\varphi,\psi}\infty = \infty$ . Такие функционалы задают меры сосредоточенные на двумерных торах, вложенных в  $X$ , или, в случае вырождения, в зависимости от  $(x\zeta)$ , на окружностях или в точках.

Множество  $F(\Omega, \alpha)$  состоит из функционалов вида (3) где  $(x, \zeta)$  принадлежит некоторому множеству  $X_\alpha$ , достаточно сложным образом зависящему от  $\alpha$ . Перейдем к описанию этой зависимости.

Матрице  $A$  поставим в соответствие набор чисел

$$\Gamma = \Gamma(\alpha) = (\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3),$$

где  $\gamma_k = 1$ , если  $\lambda_k = 1$  и  $\gamma_k = 0$  если  $\lambda_k \neq 1$ . Зададим множество  $\Omega(\Gamma)$  в  $R^5$  по правилу

$$\Omega(\Gamma) = \{(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5)\},$$

где  $x_1 = x_2 = 0$  если  $\gamma_1 = 0$ ,  $x_2 = x_3 = 0$  если  $\gamma_2 = 0$  и  $x_5 = 0$  если  $\gamma_3 = 0$ , а остальные координаты произвольные.

По матрице  $A$  построим разбиение множества  $\{1, 2, 3\}$  на классы, относя  $R$  и  $\zeta$  в один класс, если  $\lambda_k = \lambda_5$ . Каждому из пяти возможных разбиений  $\Delta = \Delta(A)$  поставим в соответствие подмножество  $\Sigma(\Delta)$  из  $S^{m-1}$ , состоящее из векторов  $\zeta$  указанного ниже вида:

$$1. \quad \Delta = \{(1), (2), (3)\}$$

$$\Sigma(\Delta) = \{(\zeta_1\zeta_2, 0, 0, 0), (0, 0, \zeta_3, \zeta_4, 0), (0, 0, 0, 0, \zeta_5)\}$$

$$2. \quad \Delta = \{(1, 2), (3)\}$$

$$\Sigma(\Delta) = \{(\zeta_1\zeta_2, \zeta_3, \zeta_4, 0), (0, 0, 0, 0, \zeta_5)\}$$

$$3. \quad \Delta = \{(1, 3), (2)\}$$

$$\Sigma(\Delta) = \{(\zeta_1\zeta_2, 0, 0, \zeta_5), (0, 0, \zeta_3, \zeta_4, 0)\}$$

$$4. \quad \Delta = \{(1), (2, 3)\}$$

$$\Sigma(\Delta) = \{(\zeta_1\zeta_2, 0, 0, 0), (0, 0, \zeta_3, \zeta_4, \zeta_5)\}$$

$$5. \quad \Delta = \{(1, 2, 3)\}. \quad \Sigma(\Delta) = S^{m-1}.$$

**Теорема 1.** Пусть матрица  $A$  имеет вид (2), где  $\theta_1/2\pi$  и  $\theta_2/2\pi$  рационально независимы,  $\lambda_3 > 0$ . Множество  $F(\Omega, \alpha)$  имеет тогда вид

$$F(\Omega, \alpha) = \{f_{(x, \zeta)}(u), (x, \zeta) \in X_\alpha\}$$

где  $X_\alpha = \{\infty\} \times \Sigma(\Delta(A))$  в случае, когда  $\lambda_3 = 1$  и  $h_5 \neq 0$ , и где во всех остальных случаях  $X_\alpha = [\Omega(\Gamma(\alpha)) \cup \{\infty\}] \times \Sigma(\Delta(A))$ .

Заметим, что в этой формулировке теоремы содержится ровно 20 качественно различных случаев, возникающих при разных  $\Gamma$  и  $\Delta$ .

## Литература

- [1] Антоневич А. Б., Лебедев А. Б.: *О непаровости функционально – дифференционального оператора с частными производными, содержащего линейное преобразование аргумента, Дифференциональные уравнения*. Мир, Т.18, № 6 с.987-996, 1982.
- [2] Антоневич А. Б.: *Линейные функциональные уравнения. Операторный подход*. Минск, Университетское, 1988.
- [3] Корифельд И. Л., Синай Я. Г., Фомин С. В.: *Эргодическая теория*, Москва, Наука, 1980.
- [4] Holmos P.: *Lectures on ergodic theory*, Tokyo, 1953.
- [5] Doličanin Č., Antonević A., Stefanović M.: *Invariant and ergodic measures in relation to movement of invariant*, časopis "Journal of electronics and mathematics", E.T.F. Priština, 81-84, 1996.

## МЕРКИ, ИНВАРИЈАНТНИ ВО ОДНОС НА ТРАНСФОРМАЦИЈА ИНДУЦИРАНИ СО АФИНИ ТРАНСФОРМАЦИИ

К. Доличанин<sup>1)</sup>, Антониевич А. Б.<sup>2)</sup> и М. Стефановик<sup>1)</sup>

### Р е з и м е

Во работата е добиен експлицитен опис на множествата  $M(X, \alpha)$  на мерки инваријантни и ергодички во однос на трансформација  $\alpha$  индуцирани со афини трансформации.

Резултатите се формулирани во вид на теорема, којашто е наведена на крајот на темата.

1)

Univerzitet u Prištini  
Elektrotehnički fakultet  
Priština  
Jugoslavija

2)

Belaruski državni univerzitet  
Informatika i radioelektronika  
Minsk  
Belarus