

## SUR DES ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES TRANSFORMABLES EN ELLES-MÊMES PAR UN CHANGEMENT DE FONCTION

I. ŠAPKAREV, SKOPJE

Dans l'article [1] D. S. Mitrinović a démontré que l'équation différentielle de Riccati

$$(a) \quad \frac{dy}{dx} + y^2 = \frac{3}{4} \left( \frac{\theta''}{\theta'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{\theta'''}{\theta'} + \alpha \left( \frac{\theta'}{\theta} \right)^2,$$

vec  $\theta = \theta(x) \neq \text{const}$  et  $\alpha = \text{const} \neq 0$  se transforme en elle-même par l changement de fonction

$$y = -\frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} + \alpha \left( \frac{\theta'}{\theta} \right)^2 \frac{1}{y_1 + \frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} - \frac{\theta'}{\theta}},$$

où  $y_1$  est une nouvelle fonction inconnue.

L'équation (a) a comme solutions particulières

$$y_k = -\frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} + \omega_k \frac{\theta'}{\theta} \quad (k=1,2),$$

$\omega_k$  étant les racines de l'équation en  $\omega$

$$\omega^2 - \omega - \alpha = 0,$$

et, sa solution générale, dans le cas où  $\alpha \neq -1$ , est

$$\frac{y + \frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} - \omega_1 \frac{\theta'}{\theta}}{y + \frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} - \omega_2 \frac{\theta'}{\theta}} = M \theta^{\omega_1 - \omega_2},$$

avec  $M$  constante d'intégration.

Dans l'article [2] P. Appell a démontré que l'équation différentielle linéaire

$$(b) \quad \frac{d^2 z}{dx^2} - f(x) z = 0,$$

par le changement de fonction et de variable indépendante,

$$z = v \sqrt{\varphi'(t)}, \quad x = \varphi(t),$$

devient

$$\frac{d^2 v}{dt^2} - \left[ \frac{3}{4} \left( \frac{\varphi''}{\varphi'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{\varphi'''}{\varphi'} + \varphi'^2 f(\varphi) \right] v = 0,$$

où  $\varphi(t) \neq \text{const.}$

Si la condition

$$(c) \quad f[\varphi(t)] = \frac{1}{\varphi'^2} f(t) + \frac{2 \varphi' \varphi''' - 3 \varphi''^2}{4 \varphi'^4},$$

est remplie, l'équation (b) se transforme en elle-même.

La fonction  $f(t)$  la plus générale vérifiant l'équation fonctionnelle (c) est

$$f(t) = \alpha \left( \frac{B'}{B} \right)^2 + \frac{3}{4} \left( \frac{B''}{B'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{B'''}{B'},$$

avec  $\alpha = \text{const.}$ ,  $B = B(t) =$  fonction de Koenigs,  $\varphi(t)$  fonction satisfaisant à diverses hypothèses que nous ne reproduisons pas ici.

Dans l'article [3] D. S. Mitrinović a démontré que l'équation différentielle linéaire

$$\frac{d^2 z}{dx^2} - \left[ \alpha \left( \frac{\theta'}{\theta} \right)^2 + \frac{3}{4} \left( \frac{\theta''}{\theta'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{\theta'''}{\theta'} \right] z = 0,$$

avec  $\alpha = \text{const} \neq 0$ ,  $\theta = \theta(x) \neq \text{const.}$ , se transforme aussi en elle-même par le changement de fonction

$$z = \frac{1}{\sqrt{\theta'}} \exp \left( \alpha \int \frac{\left( \frac{\theta'}{\theta} \right)^2 dx}{\frac{z_1'}{z_1} + \frac{1}{2} \frac{\theta''}{\theta'} - \frac{\theta'}{\theta}} \right),$$

en désignant par  $z_1$  la nouvelle fonction inconnue.

En comparant le coefficient d'Appell

$$f_A(x) = \alpha \left( \frac{B'}{B} \right)^2 + \frac{3}{4} \left( \frac{B''}{B'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{B'''}{B'}$$

avec celui de Mitrinović

$$f_M(x) = \alpha \left( \frac{\theta'}{\theta} \right)^2 + \frac{3}{4} \left( \frac{\theta''}{\theta'} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{\theta'''}{\theta'},$$

on voit que ces deux coefficients ont la même structure: dans le coefficient  $f_M(x)$ , au lieu de la fonction de Koenigs, il intervient une fonction  $\theta(x)$  complètement arbitraire.

Dans cet article nous allons donner, en employant la méthode de Mitrinović [1], les conditions sous lesquelles l'équation différentielle de Riccati

$$(1) \quad y' = f(x)y^2 + g(x)y + h(x)$$

par le changement de fonction

$$(2) \quad y = \frac{Q(x)z + R(x)}{S(x)z + T(x)} \quad [(RS - QT)S \neq 0],$$

se transforme en elle-même.

L'équation (1) par le changement (2) se transforme en elle-même, si l'on a

$$(3) \quad g(x) = \frac{Q'S - QS'}{QT - RS} \frac{T}{S} - \frac{Q'T - QT' + R'S - RS'}{2(QT - RS)} - \frac{Q - T}{S} f(x)$$

$$h(x) = \frac{Q'T - QT' + R'S - RS'}{QT - RS} \frac{Q}{2S} - \frac{Q'S - QS'}{QT - RS} \cdot \frac{R}{S} - \frac{R}{S} f(x)$$

et

$$(4) \quad R = \frac{(Q + T)^2}{S} \left[ C + \int \frac{(Q'T - QT')(T - Q)}{(Q + T)^3} dx \right] \quad (Q + T \neq 0, C = \text{const}$$

d'intégration)

ou

$$(5) \quad Q + T = 0.$$

L'équation (1), si (3) et (4) sont remplis a comme solutions particulières

$$y_1 = \frac{Q - T + \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S}, \quad y_2 = \frac{Q - T - \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S},$$

et, sa solution générale pour  $(Q - T)^2 + 4RS \neq 0$ , est

$$\frac{2Sy - (Q - T) - \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2Sy - (Q - T) + \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}} = M \exp \int \frac{f}{S} \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS} dx,$$

et, si (3) et (5) sont remplis ses solutions particulières sont

$$y_1 = \frac{Q + \sqrt{Q^2 + RS}}{S}, \quad y_2 = \frac{Q - \sqrt{Q^2 + RS}}{S},$$

et la solution générale est

$$\frac{Sy - Q - \sqrt{Q^2 + RS}}{Sy - Q + \sqrt{Q^2 + RS}} = M \exp \left( 2 \int \frac{f}{S} \sqrt{Q^2 + RS} dx \right).$$

1. Pour démontrer ceci, partons de l'équation (1), qui par le changement (2), devient

$$z' = \frac{QS' - Q'S + Q^2f + QSg + S^2h}{QT - RS} z^2 + \frac{QT' - Q'T + RS' - R'S + 2QRf + QTg + RSg + 2STh}{QT - RS} z + \frac{RT' - R'T + R^2f + RTg + T^2h}{QT - RS}.$$

Pour que l'équation (1), par le changement (2), se transforme en elle-même, il faut que le système suivant

$$(1.1) \quad \begin{aligned} (RS - QT + Q^2)f + QSg + S^2h &= Q'S - QS', \\ 2QRf + 2RSg + 2STh &= Q'T - QT' + R'S - RS', \\ R^2f + RTg + (T^2 - QT + RS)h &= R'T - RT', \end{aligned}$$

soit satisfait.

Étant donné que

$$D = \begin{vmatrix} RS - QT + Q^2 & QS & S^2 \\ 2QR & 2RS & 2ST \\ R^2 & RT & T^2 - QT + RS \end{vmatrix} = 0$$

et

$$D_f = \begin{vmatrix} Q'S - QS' & QS & S^2 \\ Q'T - QT' + R'S - RS' & 2RS & 2ST \\ R'T - RT' & RT & T^2 - QT + RS \end{vmatrix}$$

$$= S(RS - QT) [2R(Q'S - QS') - (Q - T)(Q'T - QT' + R'S - RS') - 2S(R'T - RT')],$$

$$D_g = \begin{vmatrix} RS - QT + Q^2 & Q'S - QS' & S^2 \\ 2QR & Q'T - QT' + R'S - RS' & 2ST \\ R^2 & R'T - RT' & T^2 - QT + RS \end{vmatrix}$$

$$= (RS - QT)(T - Q) [2R(Q'S - QS') - (Q - T)(Q'T - QT' + R'S - RS') - 2S(R'T - RT')],$$

$$D_h = \begin{vmatrix} RS - QT + Q^2 & QS & Q'S - QS' \\ 2QR & 2RS & Q'T - QT' + R'S - RS' \\ R^2 & RT & R'T - RT' \end{vmatrix}$$

$$= R(QT - RS) [2R(Q'S - QS') - (Q - T)(Q'T - QT' + R'S - RS') - 2S(R'T - RT')],$$

ledit système ne sera pas contradictoire si

$$(1.2) \quad 2R(Q'S - QS') - (Q - T)(Q'T - QT' + R'S - RS') - 2S(R'T - RT') = 0.$$

Si la condition (1.2) est remplie pour la détermination des  $g(x)$  et  $h(x)$  nous avons le système suivant

$$\begin{aligned} QSg + S^2h &= Q'S - QS' - (RS - QT + Q^2)f, \\ 2RSg + 2STh &= Q'T - QT' + R'S - RS' - 2QRf, \end{aligned}$$

d'où il vient (3).

De la relation (1.2) nous obtenons l'équation différentielle par rapport en  $R$

$$S(Q + T)R' + [S'(Q + T) - 2S(Q + T)]R + (QT' - Q'T)(T - Q) = 0$$

d'où viennent (4) et (5).

Puisque l'équation (1), par le changement (2), sous les conditions indiquées plus haut, se transforme en elle-même, il suit que  $y=z$ , et par conséquent, nous obtenons de (2), que ses solutions particulières sont liées par la relation

$$Sy^2 - (Q - T)y - R = 0,$$

d'où

$$y_1 = \frac{Q - T + \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S}, \quad y_2 = \frac{Q - T - \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S}.$$

2. Étant donné que l'équation différentielle de Riccati

$$u' = f(x)u^2 + g(x)u + h(x)$$

par le changement  $u = y'/y$  devient

$$(2.1) \quad yy'' - (f + 1)y'^2 - gyy' - hy^2 = 0,$$

nous pouvons énoncer le résultat suivant:

1° L'équation différentielle

$$yy'' - (f + 1)y'^2 - \left[ \frac{QS' - Q'S}{RS - QT} \cdot \frac{T}{S} - \frac{QT' - Q'T + RS' - R'S}{2(RS - QT)} - \frac{Q - T}{S} f \right] yy' \\ - \left[ \frac{QT' - Q'T + RS' - R'S}{RS - QT} \cdot \frac{Q}{2S} - \frac{QS' - Q'S}{RS - QT} \cdot \frac{R}{S} - \frac{R}{S} f \right] y^2 = 0$$

par le changement de fonction

$$y = \exp \left( \int \frac{Qz' + Rz}{Sz' + Tz} dx \right),$$

$$R = \frac{(Q + T)^2}{S} \left[ C + \int \frac{(Q'T - QT')(T - Q)}{(Q + T)^3} dx \right] \quad (Q + T \neq 0)$$

se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont

$$y_{1,2} = \exp \int \frac{(Q - T) \pm \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S} dx.$$

2° L'équation différentielle

$$yy'' - (f + 1)y'^2 + \left[ \frac{QS' - Q'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{Q}{S} + \frac{RS' - R'S}{2(RS + Q^2)} - 2 \frac{Q}{S} f \right] yy' \\ - \left[ \frac{RS' - R'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{Q}{2S} - \frac{QS' - Q'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{R}{S} - \frac{R}{S} f \right] y^2 = 0$$

par le changement de fonction

$$y = \exp \int \frac{Qz' + Rz}{Sz' - Qz} dx$$

se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont

$$y_{1, 2} = \exp \int \frac{Q \pm \sqrt{Q^2 + RS}}{S} dx.$$

Si dans l'équation (2.1) nous mettons  $f = -1$ , elle devient

$$y'' - gy' - hy = 0$$

et on a l'énoncé suivant.

3° L'équation différentielle linéaire

$$y'' + \left[ \frac{QT' - Q'T + RS' - R'S}{2(RS - QT)} - \frac{QS' - Q'S}{RS - QT} \cdot \frac{T}{S} - \frac{Q - T}{S} \right] y' + \left[ \frac{QS' - Q'S}{RS - QT} \cdot \frac{R}{S} - \frac{RS' - R'S + QT' - Q'T}{RS - QT} \cdot \frac{Q}{2S} - \frac{R}{S} \right] y = 0$$

par le changement de fonction

$$y = \exp \int \frac{Qz' + Rz}{Sz' + Tz} dx, \quad R = \frac{(Q + T)^2}{S} \left[ C + \int \frac{(Q - T)(QT' - Q'T)}{(Q + T)^3} dx \right],$$

( $Q + T \neq 0$ )

se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont

$$y_{1, 2} = \exp \int \frac{Q - T \pm \sqrt{(Q - T)^2 + 4RS}}{2S} dx.$$

4° L'équation différentielle linéaire

$$y'' + \left[ \frac{RS' - R'S}{2(RS + Q^2)} + \frac{QS' - Q'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{Q}{S} - 2 \frac{Q}{S} \right] y' + \left[ \frac{QS' - Q'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{Q}{S} - \frac{RS' - R'S}{RS + Q^2} \cdot \frac{Q}{2S} - \frac{R}{S} \right] y = 0$$

par le changement de fonction

$$y = \exp \int \frac{Qz' + Rz}{Sz' + Tz} dx$$

se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont

$$y_{1, 2} = \exp \int \frac{Q \pm \sqrt{Q^2 + RS}}{S} dx.$$

Exemples. 1° L'équation de Riccati

$$y' = \frac{2 - xg(x)}{x^3} y^2 + g(x)y + 6g(x)x^2 - 12x$$

par le changement de fonction  $y = (2x^2z + 6x^4)/(z + x^2)$  se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont  $y_1 = 3x^2$ ,  $y_2 = -2x^2$ , et la solution générale est

$$y = x^2 \cdot \frac{3 \exp(5 \int g(x) dx) + 2 Cx^{10}}{\exp(5 \int g(x) dx) - Cx^{10}}.$$

2° L'équation de Riccati

$$y' = \frac{3 - xg(x)}{2x^4} y^2 + g(x) y + \frac{3}{2} x^3 g(x) - \frac{9}{2} x^2$$

par le changement de fonction  $y = (x^3 z + 3x^6)/(z - x^3)$  se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont  $y_1 = 3x^3$ ,  $y_2 = -x^3$ , et sa solution générale est

$$y = x^3 \cdot \frac{3 \exp(2 \int g(x) dx) + Cx^6}{\exp(2 \int g(x) dx) - Cx^6}.$$

3° L'équation de Riccati

$$y' = y^2 + \frac{1}{x} y - x^2$$

par le changement de fonction  $y = -x^2/z$  se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont  $y_1 = x$ ,  $y_2 = -x$ , et sa solution générale est

$$y = x \frac{1 - C \exp(x^2)}{1 + C \exp(x^2)}.$$

4° L'équation de Riccati

$$y' = f(x) y^2 + \frac{1}{x} y - \frac{x^2}{4} f(x)$$

par le changement de fonction  $y = (xz + x^2)/(4z + x)$  se transforme en elle-même.

Ses solutions particulières sont  $y_1 = x/2$ ,  $y_2 = -x/2$ , et sa solution générale est

$$y = \frac{x}{2} \frac{1 + C \exp \int x f(x) dx}{1 - C \exp \int x f(x) dx}.$$

## BIBLIOGRAPHIE

- [1] D. S. Mitrinović, *Sur une classe d'équations de Riccati invariantes relativement à un changement de fonction*, Annuaire de faculté de Philosophie de l'Université de Skopje (section des sciences naturelles), 2 (1949), 168—186.
- [2] P. Appell, *Sur des équations différentielles linéaires transformables en elles-mêmes par un changement de fonction et de variable*, Acta mathematica, 15 (1891), 281—315.
- [3] D. S. Mitrinović, *Sur une équation différentielle linéaire du second ordre transformable en elle-même*, Comptes rendus de l'Académie des sciences de Paris, 228 (1949) 1188—1190.