

**SUR LE METHODE LAPLACIEN  
APPLIQUE AUX EQUATIONS DIFFERENTIELLES  
AUX COEFFICIENTS POLYNOMIAUX**

— Première Note —

*Miloje Rajoyić, Dragan Dimitrovski, Petar Lazov*

**Idée principale.** On entrevoit que l'équation différentielle de l'ordre  $n$ , dont les coefficients sont des polynômes du degrés  $k_v \leq n$ , c'est à dire

$$(1) \quad \left( \sum_{i=0}^{k_n} a_i x^{k_n-i} \right) y^{(n)} + \left( \sum_{i=0}^{k_{n-1}} b_i x^{k_{n-1}-i} \right) y^{(n-1)} + \dots + \left( \sum_{i=0}^{k_1} c_i x^{k_1-i} \right) y = 0$$

possède quelques propriétés semblables avec l'équation laplacienne simple avec des coefficients linéaires:

$$(2) \quad \sum_{i=0}^n (a_i + b_i x) y^{(n-i)} = 0$$

C'est pourquoi nous allons chercher dans nos notes suivantes les solutions particulières des équations (1) sous la forme d'une intégrale définie

$$(3) \quad y_p(x) = \int_{\alpha}^{\beta} e^{tx} \varphi(t) dt,$$

$\varphi(t)$  étant une fonction indéterminée, qui sera soumise à des conditions supplémentaires. Les  $\alpha, \beta$  sont les limites d'intégration arbitraires, que l'on doit élire de façon que (3) satisfait (1).

**Cas de l'équation du second ordre** avec les coefficients polynômes de second degrés.

L'équation différentielle

$$(4) \quad (a_0 + b_0 x + c_0 x^2) y'' + (a_1 + b_1 x + c_1 x^2) y' + (a_2 + b_2 x + c_2 x^2) y = 0$$

dans un voisinage du point  $x=0$  est approchée à une équation simple de Laplace

$$\sum_{i=0}^2 (a_i + b_i x) y^{(2-i)} = 0.$$

C'est pourquoi nous chercherons une intégrale particulière de l'équation (4) sous la forme d'une intégrale définie (3) avec parametre:

$$y = \int_{\alpha}^{\beta} e^{tx} \varphi(t) dt, \quad y' = \int_{\alpha}^{\beta} t e^{xt} \varphi(t) dt, \quad y'' = \int_{\alpha}^{\beta} t^2 e^{tx} \varphi(t) dt;$$

la fonction  $\varphi(t)$ , les  $\alpha, \beta$  restant libres au sens de l'idée principale. Un changement dans l'équation nous donne les conditions:

$$(5) \quad R\varphi'' + (2R' - Q)\varphi' + (R'' - Q' + P)\varphi = 0$$

$$(6) \quad [(Q\varphi - (R\varphi)' + xR\varphi) e^{tx}]_{\alpha}^{\beta} = 0$$

dont la première nous détermine  $\varphi(t)$ , et la seconde les limites  $\alpha, \beta$ .  $P, Q, R$  étant déterminés au moyen des coefficients donnés  $a_i, b_i, c_i$  de façon:

$$(7) \quad \begin{aligned} P &= a_0 t^2 + a_1 t + a_2 \\ Q &= b_0 t^2 + b_1 t + b_2 \\ R &= c_0 t^2 + c_1 t + c_2. \end{aligned}$$

L'équation (5) étant du même type que (4), c'est à dire du type Laplacien, nous allons chercher les classes des intégrales de (5) permettant une forme fermée. Cherchons donc deux intégrales particulières  $\varphi_1$  et  $\varphi_2$  sous une condition générale qu'il existe entre eux une liaison de la forme:

$$(8) \quad \varphi_1 = f(\varphi_2)$$

$f$  étant une fonction arbitraire. Par un changement nous obtenons la condition

$$(9) \quad \frac{f''(\varphi_2) \cdot \varphi_2'^2}{f(\varphi_2) - f'(\varphi_2) \cdot \varphi_2} = - \frac{R'' - Q' + P}{R} = \Psi(t) = \text{fonction connue}$$

dans la forme d'une équation différentielle indéterminée, qui permet la solution de la forme fermée dans des nombreux cas particuliers. Celle-ci nous sera la base dans les recherches continues. Déterminant les  $\varphi_1, \varphi_2$  nous avons tout de suite deux intégrales particulières de (4), où les  $\alpha, \beta$  sont élus de façon que (6) soit satisfait. Ainsi on peut obtenir la solution générale de (4) dans la forme d'intégrale définie

$$(10) \quad y(x) = C_1 \int_{\alpha_1}^{\beta_1} \varphi_1(t) e^{tx} dt + C_2 \int_{\alpha_2}^{\beta_2} \varphi_2(t) e^{tx} dt.$$

**Exemple 1.** Si l'on pose

$$\varphi_1 = \ln \varphi_2$$

on obtient de (9):

$$(11) \quad \begin{aligned} \varphi_1 &= 1 + \frac{1}{4} \left( C_1 \pm \int \sqrt{\frac{R'' - Q' + P}{R}} dt \right)^2 \\ \varphi_2 &= e^{1 + \frac{1}{4} \left( C_1 \pm \int \sqrt{\frac{R'' - Q' + P}{R}} dt \right)^2}. \end{aligned}$$

Pour résoudre l'intégrale elliptique de second ordre

$$\int \sqrt{\frac{R'' - Q' + P}{R}} dt = \int \sqrt{\frac{a_0 t^2 + t(a_1 - 2b_0) + a_2 - b_1 + 2c_0}{c_0 t^2 + c_1 t + c_2}} dt$$

nous allons spécialiser avec les conditions supplémentaires:

$$a_2 - b_1 + 2c_0 = 0, \quad c_2 = 0.$$

Cela veut dire que l'équation différentielle

$$\left(a_0 + b_0 x + \frac{b_1 - a_2}{2} x^2\right) y'' + (a_1 + b_1 x + c_1 x^2) y' + (a_2 + b_2 x) y = 0$$

permet une solution sous la forme (3), (10), avec (11).

Plus spécialement, pour présenter la largeur de la méthode, nous pouvons prendre encore

$$c_0 = 0, \quad \text{ce qui implique } a_2 = b_1.$$

On obtient de cette façon

$$(12) \quad \varphi_1(t) = 1 + \frac{1}{4} \left( C_1 \pm \frac{2c_1}{3a_0} \left( \frac{a_0}{c_1} t + \frac{a_1 - 2b_0}{c_1} \right)^{3/2} \right)^2.$$

La condition relative aux limites

$$[Q\varphi - (R\varphi)' + xR\varphi] e^{tx} \Big|_{t=\alpha}^{t=\beta} = 0$$

est évidemment satisfaite si  $t = \alpha = -\infty$ , aussi que pour les zéros de la fonction  $Q$  ( $R$  étant 0 si  $t = 0$ ). Comme  $Q(t = 0) = b_2$ , il faut mettre encore une condition supplémentaire:

$$b_2 = 0$$

Nous pouvons constater:

L'Équation différentielle

$$(a_0 + b_0 x) y'' + (a_1 + b_1 x + c_1 x^2) y' + a_2 y = 0$$

a une intégrale particulière

$$y_p(x) = \int_0^{-\infty} \varphi_1(t) e^{tx} dt$$

avec  $\varphi_1$  donnée par (12).

**Exemple 2.** Si l'on précise dans (9) la fonction  $f$  sous la supposition

$$\varphi_1 = \varphi_2^2,$$

on peut résoudre (9) et de même (5). Nous obtenons aux quadratures

$$\varphi_2 = C_1 \cdot \exp \int \left[ -\frac{2R' - Q}{2R^2} \pm \frac{1}{2R^2} \sqrt{4R'^2 - 4R'Q + Q^2 - 2R^3R'' + 2R^3Q' + 4R^2R'' - 4R^2Q + 2R^2R'} \right] dt$$

**Exemple 3.** Si dans (9) on suppose

$$\varphi_1^2 + \varphi_2^2 = k^2, \quad k = \text{const.}$$

on a un résultat intéressant

$$\varphi_2 = K \cdot \sin \left( \pm \int \sqrt{\frac{R'' - Q' + P}{R}} dt + C_1 \right), \quad \varphi_1 = \pm K \cos \left( \pm \int + C_1 \right)$$

*Милоје Рајовиќ, Драган Димићровски, Пејтар Лазов*

## ЗА ЛАПЛАСОВАТА МЕТОДА ПРИМЕНЕТА НА ДИФЕРЕНЦИЈАЛНИ РАВЕНКИ СО ПОЛИНОМНИ КОЕФИЦИЕНТИ

I-ва нота

Резиме

Методата на Лаллас за решавање на диференцијални равенки со помош на определен, а специјално и несвојствен интеграл, во трудов се пренесува на линеарни равенки со полиномни коефициенти. Се покажува дека ваквото проширување на Лалласовата метода е можно и дека ветува резултати.